

KeiganALI I/O 仕様 (Ver.1.3)

【Ver.1.3】	22/11/18	GPIOハーネスの種類統一	(10P目)
【Ver.1.2】	22/09/01	セルの色付け箇所誤記修正	(5P目)
【Ver.1.1】	22/06/14	GPIOハーネスの種類追加	(10P目)

I/O ポート



動力遮断スイッチ

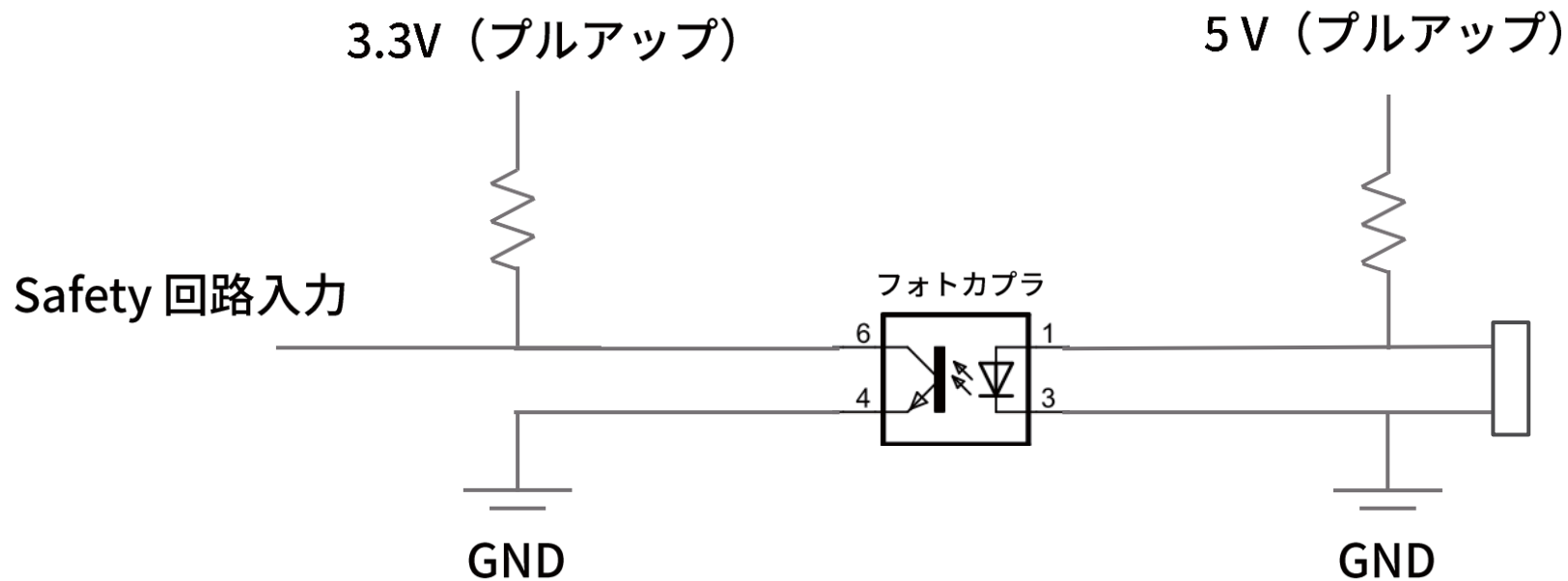


動力遮断スイッチ OFF SW コネクタ

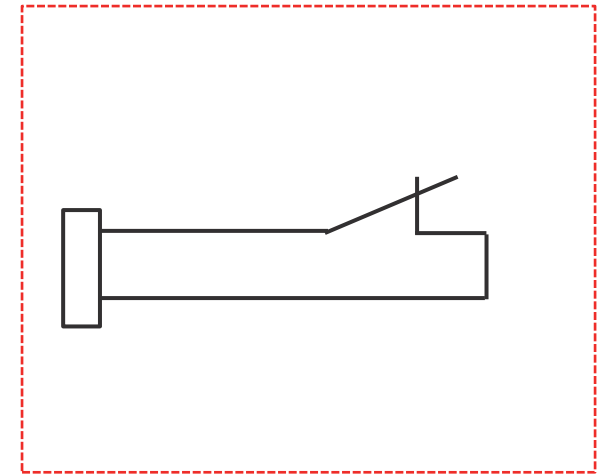
デフォルト状態では、ジャンパーまたはジャンパーハーネスが接続されています

品番： JST XHP-2 を使用してハーネスを製作してください

動力遮断スイッチの回路



ジャンパーハーネスと
交換して頂く回路



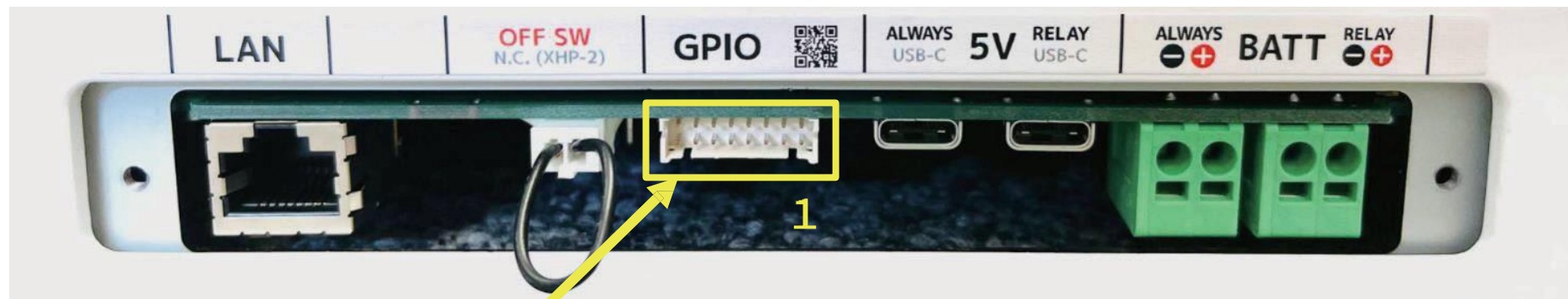
スイッチがクローズ（閉）だと、1-3は同電位で
フォトカプラは動作しない
→ Safety 回路入力は、3.3Vになり、**動力出力許可**

スイッチがオープン（開）だと、1-3に電位差があり
フォトカプラは動作する
→ Safety 回路入力は、GNDになり、**モーター駆動動力出力不許可（動力遮断状態）**

b接点の非常停止ボタンを使用ください
押したら閉じていた回路が
開状態になる

N.C. = Normally Close
通常時：クローズ
非常停止時：オープン

GPIOポート



GPIOコネクタ品番： JST PHDR-16VS

16	14	12	10	8	6	4	2
15	13	11	9	7	5	3	1

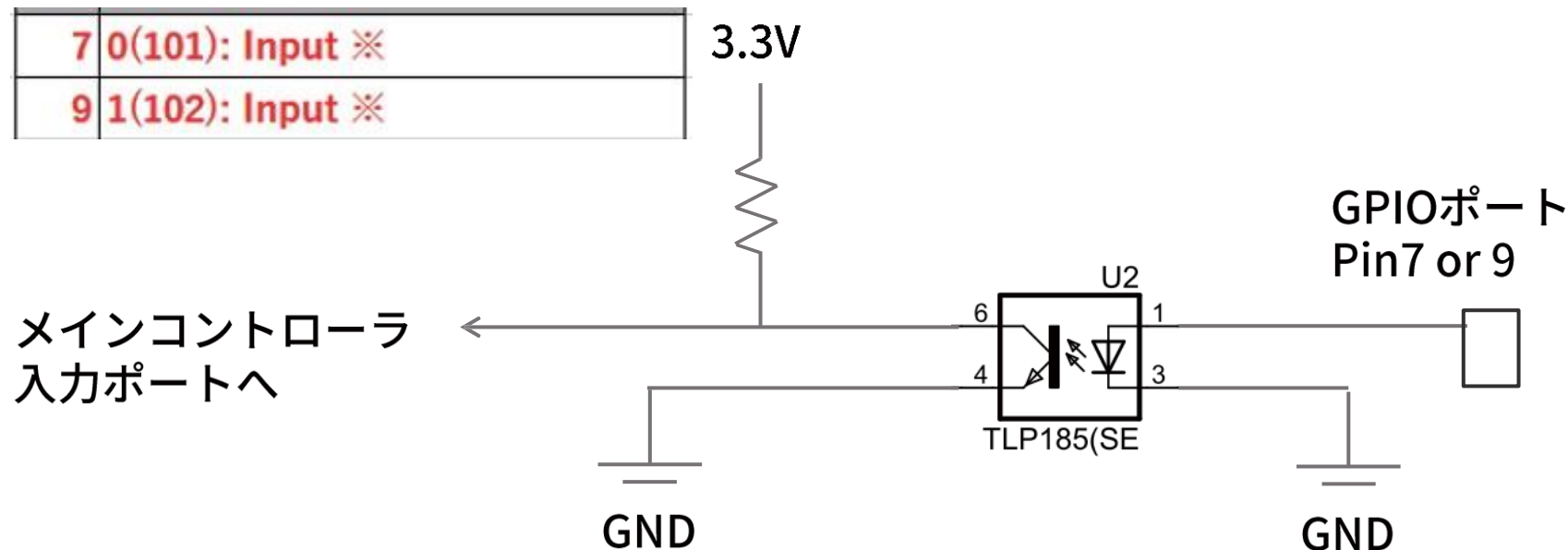
※1番ピンは写真右下

Pin		Pin	
1	5V	2	5V
3	Input (24V Output Relay)	4	Input (5V Output Relay)
5	GND	6	GND
7	0(101): Input ※	8	2(201):Output ※
9	1(102): Input ※	10	3(202):Output ※
11	Reserved	12	Reserved
13	GND	14	Reserved
15	Reserved	16	Reserved

GPIO Input 入力

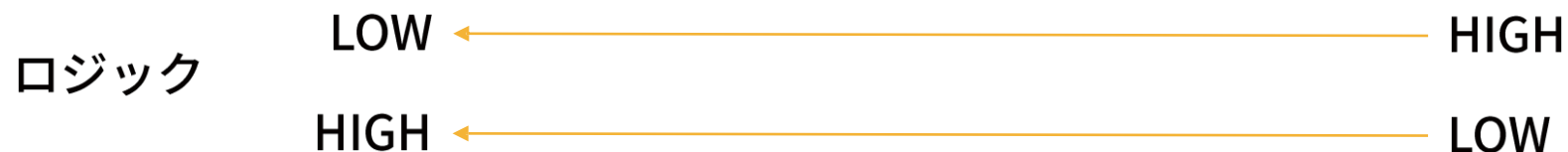
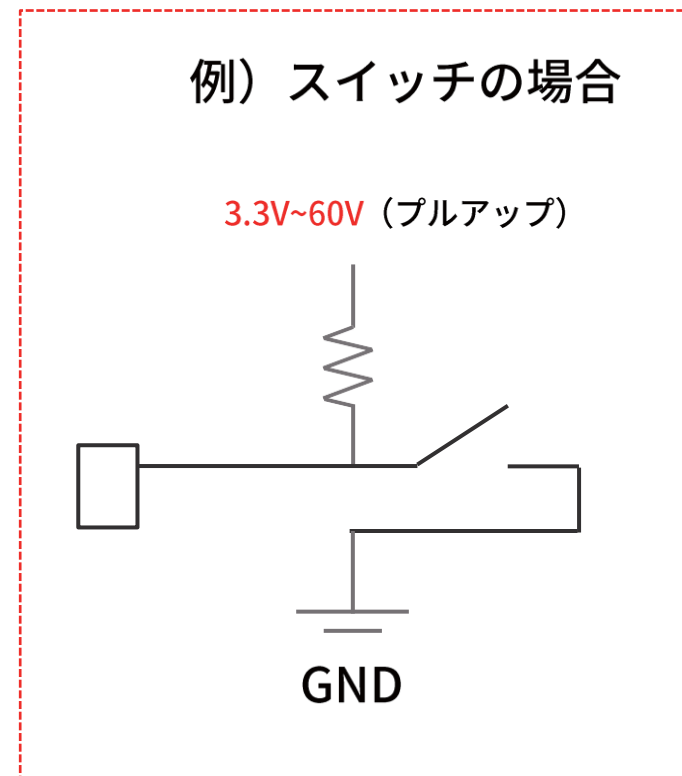
GPIOピン-アプリ(API)側の番号対応表

7	0(101): Input ※
9	1(102): Input ※



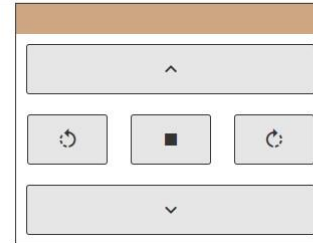
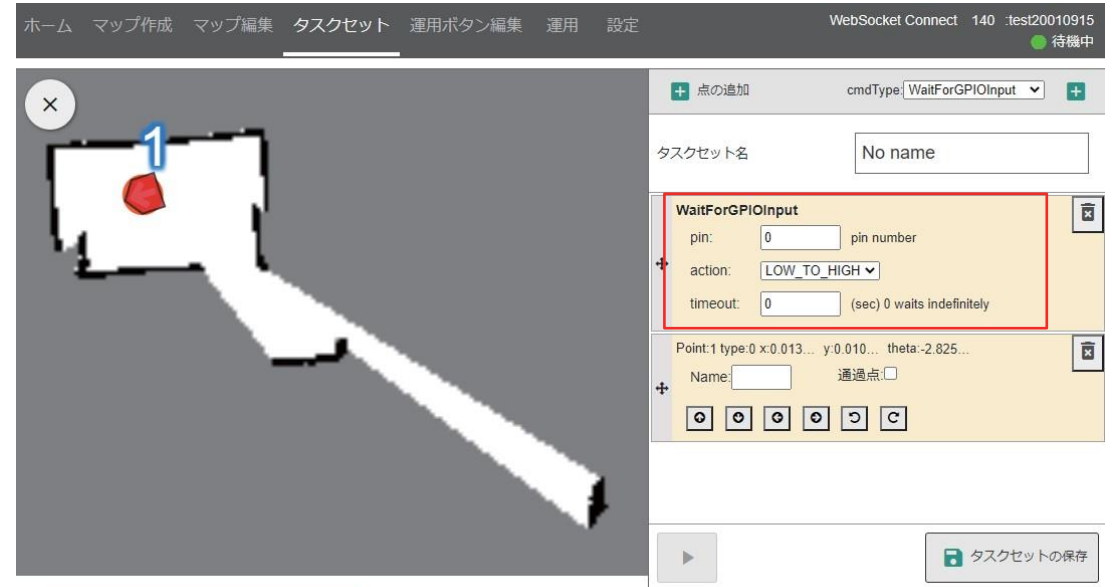
追加する回路

例) スイッチの場合



アプリ側設定 GPIO入力待機

- タスクセットの編集画面から、右上の cmdType [WaitForGPIOInput] を選択する
- 右上の [+] ボタンで同タスクをタスクセットに追加する
- Pin に、0 または 1 を入力する (timeout の時間、入力待機し、入力が検知できない場合はエラー状態になる)
- action を選択する。この場合は、[LOW_TO_HIGH]。外部からの入力が、HIGH→LOWに変化したときに待機状態がクリアされ、次のタスクに移行する。(※逆ロジックであることに注意)

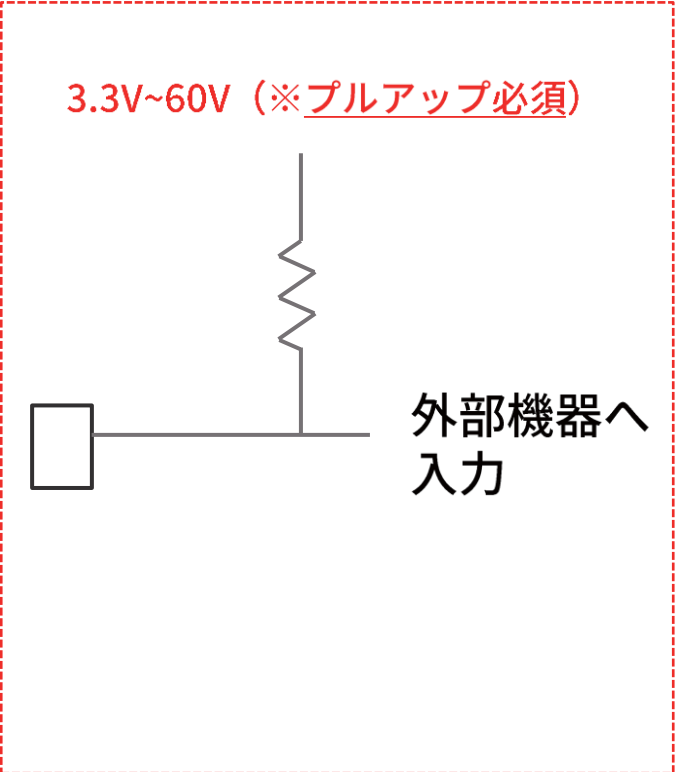
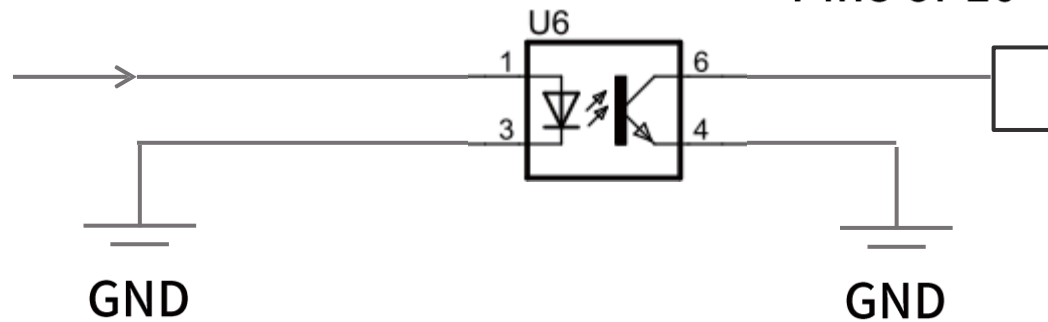


アプリ側設定 GPIO Output 出力 追加する回路

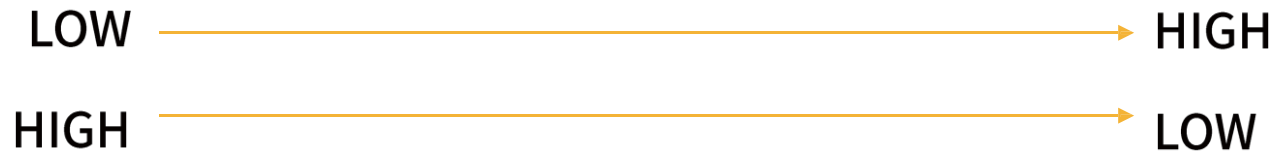
GPIOピン-アプリ(API)側の番号対応表

8	2(201):Output ※
10	3(202):Output ※

メインコントローラ
出力ポートから

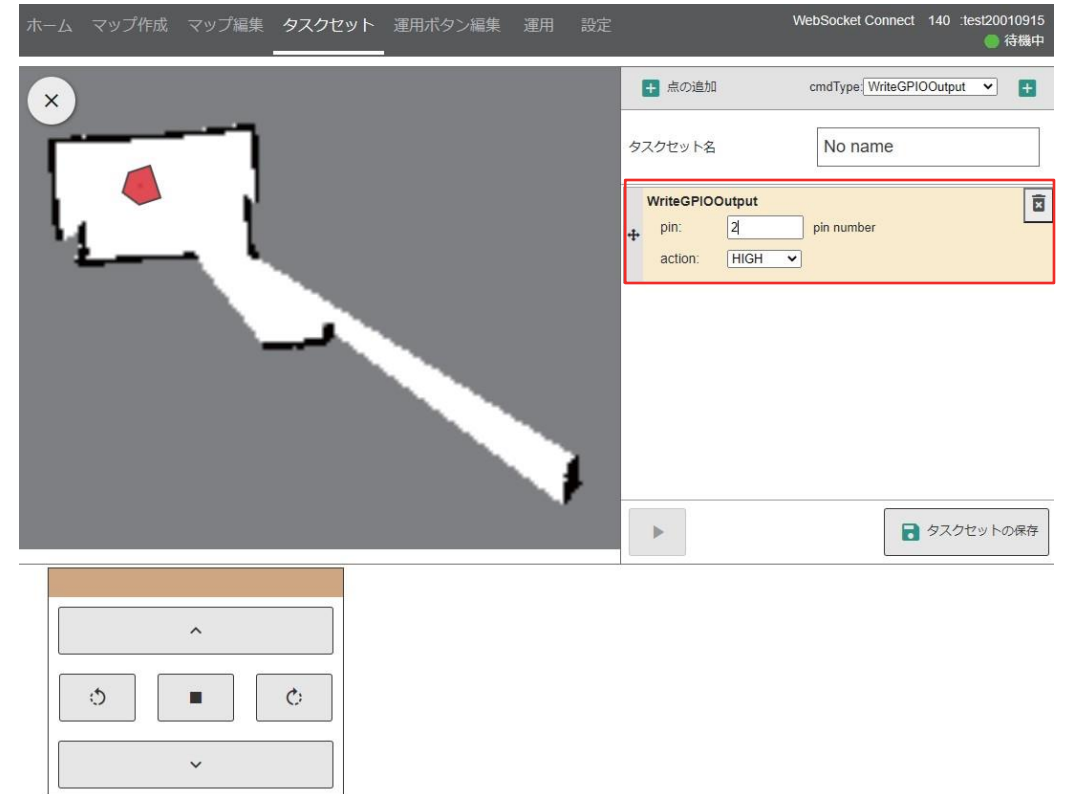


ロジック



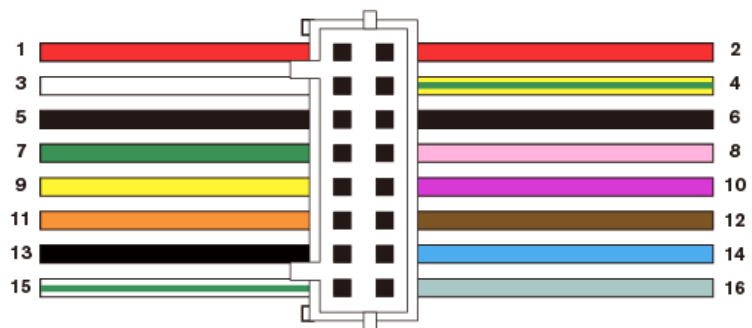
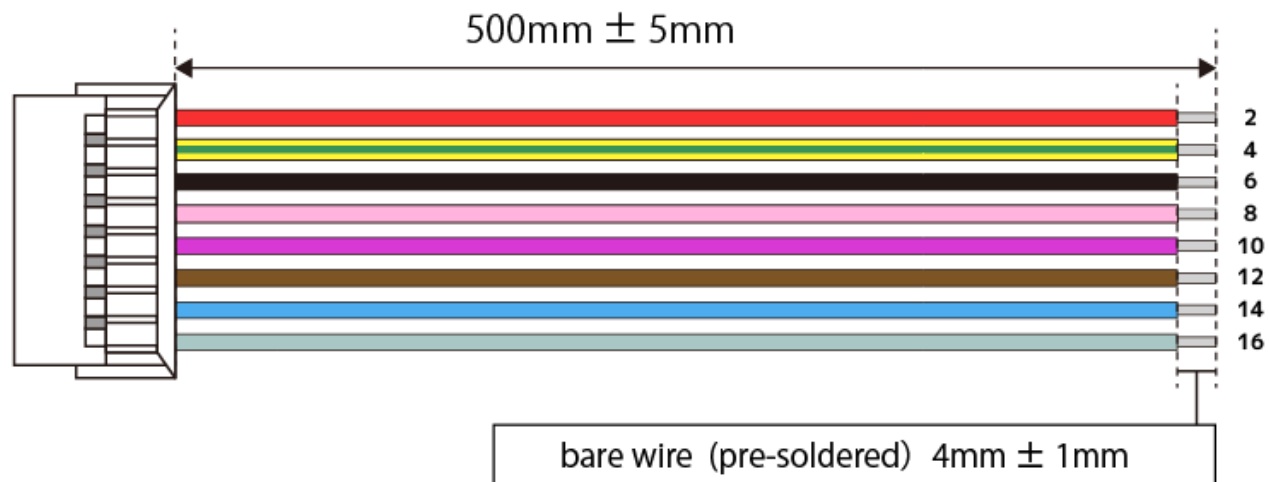
KeiganGo PCアプリ GPIO出力

- タスクセットの編集画面から、右上の cmdType [WriteGPIOOutput] を選択する
- 右上の [+] ボタンで同タスクをタスクセットに追加する
- Pin に、2 または 3 を入力する
- action を選択する。この場合は、[HIGH]。外部への出力が、HIGH→LOWとなる。
(※逆ロジックであることに注意)



G P I Oハーネスについて

以下オプションハーネスを販売しております。
ご購入希望の方はお問合せフォームよりご連絡ください。



1	Red	2	RED
3	White	4	Yellow & Green
5	Black	6	Black
7	Green	8	Pink
9	Yellow	10	Purple
11	Orange	12	Brown
13	Black	14	Blue
15	White&Green	16	Gray